

# Modulo richiesta rulliera motorizzata

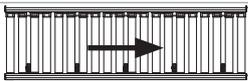
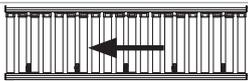
## Dati cliente

Data:
Azienda:
Contatto:
Tel.:
Mail:
Data cons. offerta:

## Materiale da trasportare

Lunghezza [mm]:
Larghezza [mm]: <input type="checkbox"/> 300 <input type="checkbox"/> 400 <input type="checkbox"/> 600 <input type="checkbox"/> _____
Altezza [mm]:
Peso [kg]:
Materiale: <input type="checkbox"/> Contenitore di plastica <input type="checkbox"/> Scatole di cartone <input type="checkbox"/> _____
Materiale lato inferiore: <input type="checkbox"/> liscio <input type="checkbox"/> nervato
Temperatura [°C]:
Temperatura ambiente di lavoro [°C]:

## Rulliera

Quantità rulliere [pz.]:	
Quantità zone [pz.]:	Lungh. rulliera [mm]
Luce [mm] = largh. merce + 10	
Largh. telaio [mm] = Luce + 80	
<input type="checkbox"/> Rettilineo	<input type="checkbox"/> Curva
Lungh. rulliera [mm] = lungh. zona · quantità zone	Ang. curvatura: <input type="checkbox"/> 45° <input type="checkbox"/> 90° <input type="checkbox"/> 135° <input type="checkbox"/> 180°
<input type="checkbox"/> Alimentazione elettrica	Lunghezza del cavo [m]: _____
Direzione di Rulliera: <input type="checkbox"/>  <input type="checkbox"/> 	
Guida laterale: Altezza [mm]: _____ Luce [mm]: _____	
<input type="checkbox"/> senza guida laterale <input type="checkbox"/> con guida laterale <input type="checkbox"/> Guida laterale fissa <input type="checkbox"/> Guida laterale flessibile	

## Protocolli di comando e logica

Velocità [m/min]:
<input type="checkbox"/> Logica preinstallata (non possibile per EtherCAT)
<input type="checkbox"/> Modbus/TCP <input type="checkbox"/> EtherNet/IP <input type="checkbox"/> CC-Link
<input type="checkbox"/> Profinet IO <input type="checkbox"/> EtherCAT
<input type="checkbox"/> Sensore di start
<input type="checkbox"/> Traslazione finale (Segnale esterno con distributore a Y)

# Modulo richiesta rulliera motorizzata

## Sottostruttura

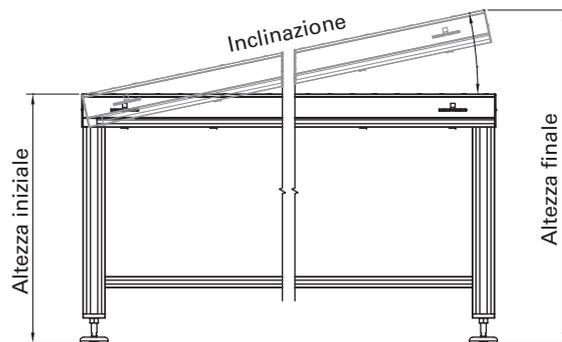
montata

in kit di montaggio

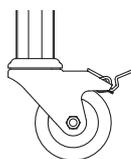
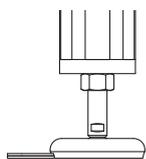
Altezza iniziale [mm]: \_\_\_\_\_

Altezza finale [mm]: \_\_\_\_\_

Inclinazione [°]: \_\_\_\_\_



Tipo piedi:



## Note / Schizzo